# fare sismica APPUNTI

## Stabilità di colonne presso-flesse

**Domenico Leone** 



## Stabilità di colonne presso-flesse

Domenico Leone

Il prof. Domenico Leone vanta un'esperienza più che trentennale nel campo della progettazione e realizzazione di strutture metalliche sia in campo industriale che infrastrutturale e civile ed è titolare del laboratorio di "Costruzione dell'Architettura" presso la facoltà di Architettura di Genova in qualità di professore a contratto. E' consulente di azienda avendo occupato in precedenza il ruolo di Responsabile del settore di progettazione di opere in carpenteria metallica prima presso la Società Italimpianti S.p.A. e successivamente presso le Società SMSDemag e Paul-Wurth S.p.A.

Ha partecipato alla progettazione di grandi impianti industriali di produzione e trasformazione dell'acciaio e ne ha seguito la realizzazione con le imprese costruttrici e di montaggio acquisendo ampia esperienza in tutti i settori del ciclo di esecuzione delle opere metalliche.

Per il suo impegno in campo internazionale vanta ampia conoscenza delle norme di settore utilizzate in varie nazioni con particolare riguardo agli Eurocodici. Ha esercitato ed esercita tuttora attività formativa in ambito Aziendale, Universitario, Pubblico, Privato e dell'Ordine Professionale.

É autore del libro "Eurocodice 3" edito da Sistemi Editoriali nonché di numerosi programmi di calcolo automatico dedicati sia alla progettazione di strutture in acciaio di impianti industriali che alla progettazione di componenti strutturali e di dettaglio proprie degli edifici civili e delle infrastrutture (pacchetto SAITU edito da STA DATA S.r.l.) in base agli Eurocodici ed alle nuove Norme Tecniche per le Costruzioni.

La presente pubblicazione è tutelata dalla legge sul diritto d'autore e non può essere divulgata senza il permesso scritto dell'autore.

S.T.A. DATA srl Corso Raffaello, 12 - 10126 Torino tel. 011 6699345 www.stadata.com

## Indice

Parte I		Stabilità di colonne presso-flesse in acciaio	4
	1	Premessa	4
	2	Calcolo in conformità alla norma ENV 1993-1-1	5
	3	Calcolo in conformità alla norma EN 1993-1-1	6
	4	Considerazioni finali	27

## 1 Stabilità di colonne presso-flesse in acciaio

## 1.1 Premessa

In questo articolo si vuole esporre un tema molto ricorrente nella progettazione di strutture in acciaio che ha subito negli anni una evoluzione concettuale nel metodo fino al limite della incomprensibilità del calcolo che si esegue attraverso la definizione di coefficienti dall'oscuro significato fisico che richiedono, a noi utenti della materia, un vero e proprio atto di fede.

Il tema è affrontato attraverso un esempio pratico relativo ad una colonna semplice di sezione costante bi-simmetrica eseguito passo-passo in base a 3 metodi di calcolo proposti nel tempo a partire dalla norma europea ENV 1993-1-1 e successivamente dalla versione definitiva della stessa norma EN 1993-1-1 recepita dalla normativa nazionale NTC 2008 con poche ma sostanziali modifiche. Il documento di applicazione nazionale (DAN) della norma EN 1993-1-1, approvato dal Consiglio Superiore dei LL. PP. in data 27 luglio 2007, dovrebbe essere superato dai contenuti della norma nazionale NTC 2008 ma, come vedremo non è così.

## 1.2 Calcolo in conformità alla norma ENV 1993-1-1

La norma sperimentale **ENV 1993-1-1** definiva un criterio relativamente semplice per la verifica in oggetto attraverso il calcolo di pochi coefficienti di riduzione della resistenza alla instabilità ma soprattutto fornendo informazioni sul calcolo del **momento critico elastico** sia per sezioni bisimmetriche che per sezioni mono-simmetriche. La verifica di stabilità in base alla norma ENV 1993-1-1 è riassunta nelle seguenti espressioni.

#### a) verifica a presso-flessione:

sezioni di classe 1 e 2:

$$\frac{N_{Sd}}{\chi_{min} A f_y / \gamma_{M1}} + \frac{k_y M_{y.Sd}}{W_{pl.y} f_y / \gamma_{M1}} + \frac{k_z M_{y.Sd}}{W_{pl.z} f_y / \gamma_{M1}} \le 1$$

Sezioni di classe 3:

$$\frac{N_{Sd}}{\chi_{min} A f_y / \gamma_{M1}} + \frac{k_y M_{y.Sd}}{W_{el.y} f_y / \gamma_{M1}} + \frac{k_z M_{z.Sd}}{W_{el.z} f_y / \gamma_{M1}} \le 1$$

Sezioni di classe 4:

$$\frac{N_{\text{Sd}}}{\chi_{z} A_{\text{eff}} f_{y} / \gamma_{\text{M1}}} + \frac{k_{\text{LT}} (M_{y.\text{Sd}} + N_{\text{Sd}} e_{\text{Ny}})}{\chi_{\text{LT}} W_{\text{eff.y}} f_{y} / \gamma_{\text{M1}}} + \frac{k_{z} (M_{z.\text{Sd}} + N_{\text{Sd}} e_{\text{Nz}})}{W_{\text{eff.z}} f_{y} / \gamma_{\text{M1}}} \le 1$$

#### b) verifica a flesso-torsione:

Sezioni di classe 1 e 2:

$$\frac{N_{\text{Sd}}}{\chi_{z} A f_{y} / \gamma_{\text{M1}}} + \frac{k_{\text{LT}} M_{\text{y.Sd}}}{\chi_{\text{LT}} W_{\text{pf.y}} f_{y} / \gamma_{\text{M1}}} + \frac{k_{z} M_{z.\text{Sd}}}{W_{\text{pf.z}} f_{y} / \gamma_{\text{M1}}} \le 1$$

Sezioni di classe 3:

$$\frac{N_{\text{Sd}}}{\chi_z A f_y / \gamma_{\text{M1}}} + \frac{k_{\text{LT}} M_{\text{y.Sd}}}{\chi_{\text{LT}} W_{\text{el.,y}} f_y / \gamma_{\text{M1}}} + \frac{k_z M_{z.\text{Sd}}}{W_{\text{el.,z}} f_y / \gamma_{\text{M1}}} \le 1$$

Sezioni di classe 4:

$$\frac{N_{\text{Sd}}}{\chi_{z} A_{\text{eff}} f_{y} / \gamma_{\text{M1}}} + \frac{k_{\text{LT}} (M_{y.\text{Sd}} + N_{\text{Sd}} e_{\text{Ny}})}{\chi_{\text{LT}} W_{\text{eff.y}} f_{y} / \gamma_{\text{M1}}} + \frac{k_{z} (M_{z.\text{Sd}} + N_{\text{Sd}} e_{\text{Nz}})}{W_{\text{eff.z}} f_{y} / \gamma_{\text{M1}}} \le 1$$

Nel seguito vedremo il significato dei coefficienti di riduzione della resistenza alla instabilità indicati nelle formule.

## 1.3 Calcolo in conformità alla norma EN 1993-1-1

La norma vigente **EN 1993-1-1** fornisce 2 metodi di verifica di resistenza alla instabilità ovvero: **metodo 1** e **metodo 2** riportati rispettivamente nell'allegato A e nell'allegato B.

Entrambi i metodi fanno riferimento alle seguenti espressioni generali:

$$\frac{N_{\text{Ed}}}{\frac{\chi_{y} N_{\text{Rk}}}{\gamma_{\text{M1}}}} + k_{yy} \frac{M_{y,\text{Ed}} + \Delta M_{y,\text{Ed}}}{\chi_{\text{LT}} \frac{M_{y,\text{Rk}}}{\gamma_{\text{M1}}}} + k_{yz} \frac{M_{z,\text{Ed}} + \Delta M_{z,\text{Ed}}}{\frac{M_{z,\text{Rk}}}{\gamma_{\text{M1}}}} \leq 1$$

$$\frac{N_{\text{Ed}}}{\frac{\chi_{z} \; N_{\text{Rk}}}{\gamma_{\text{M1}}}} + \; k_{\text{zy}} \; \frac{M_{\text{y,Ed}} + \Delta M_{\text{y,Ed}}}{\chi_{\text{LT}} \frac{M_{\text{y,Rk}}}{\gamma_{\text{M1}}}} + \; k_{\text{zz}} \; \frac{M_{\text{z,Ed}} + \Delta M_{\text{z,Ed}}}{\frac{M_{\text{z,Rk}}}{\gamma_{\text{M1}}}} \leq 1$$

I fattori di interazione  $\mathbf{k}_{yy}$ ,  $\mathbf{k}_{yz}$ ,  $\mathbf{k}_{zy}$ ,  $\mathbf{k}_{zz}$  sono diversamente calcolati per i 2 metodi citati in base alle seguenti espressioni:

#### Metodo 1:

Table A.1: Interaction factors k<sub>ij</sub> (6.3.3(4))

	Design assumptions				
Interaction factors	elastic cross-sectional properties	plastic cross-sectional properties			
	class 3, class 4	class 1, class 2			
$k_{yy}$	$C_{my}C_{mLT}\frac{\mu_y}{1-\frac{N_{Ed}}{N_{cr,y}}}$	$C_{my}C_{mLT}\frac{\mu_y}{1-\frac{N_{Ed}}{N_{cr,y}}}\frac{1}{C_{yy}}$			
$ m k_{yz}$	$C_{mz} \frac{\mu_y}{1 - \frac{N_{Ed}}{N_{cr,z}}}$	$C_{mz} = \frac{\mu_y}{1 - \frac{N_{Ed}}{N_{cr,z}}} \frac{1}{C_{yz}} 0.6 \sqrt{\frac{w_z}{w_y}}$			
${ m k}_{ m zy}$	$C_{my}C_{mLT}\frac{\mu_z}{1-\frac{N_{Ed}}{N_{cr,y}}}$	$C_{my}C_{mLT} \frac{\mu_{z}}{1 - \frac{N_{Ed}}{N_{cr,y}}} \frac{1}{C_{zy}} 0,6 \sqrt{\frac{w_{y}}{w_{z}}}$			
k <sub>zz</sub>	$C_{mz} \frac{\mu_z}{1 - \frac{N_{Ed}}{N_{cr,z}}}$	$C_{mz} \frac{\mu_z}{1 - \frac{N_{Ed}}{N_{cr,z}}} \frac{1}{C_{zz}}$			

## Metodo 2:

Table B.1: Interaction factors  $\mathbf{k}_{ij}$  for members not susceptible to torsional deformations

Interaction	Tymo of	Design assumptions				
factors	Type of sections	elastic cross-sectional properties	plastic cross-sectional properties			
		class 3, class 4	class 1, class 2			
${ m k}_{ m yy}$	I-sections RHS-sections	$\begin{split} & C_{my} \Bigg( 1 + 0.6 \overline{\lambda}_y \frac{N_{Ed}}{\chi_y N_{Rk} / \gamma_{M1}} \Bigg) \\ & \leq C_{my} \Bigg( 1 + 0.6 \frac{N_{Ed}}{\chi_y N_{Rk} / \gamma_{M1}} \Bigg) \end{split}$	$C_{my} \left(1 + \left(\overline{\lambda}_{y} - 0.2\right) \frac{N_{Ed}}{\chi_{y} N_{Rk} / \gamma_{M1}}\right)$ $\leq C_{my} \left(1 + 0.8 \frac{N_{Ed}}{\chi_{y} N_{Rk} / \gamma_{M1}}\right)$			
k <sub>yz</sub>	I-sections RHS-sections	k <sub>zz</sub>	0,6 k <sub>zz</sub>			
k <sub>zy</sub>	I-sections RHS-sections	$0.8~\mathrm{k_{yy}}$	0,6 k <sub>yy</sub>			
l-	I-sections	$C_{mz} \left( 1 + 0.6 \overline{\lambda}_z \frac{N_{Ed}}{\chi_z N_{Rk} / \gamma_{M1}} \right)$	$ C_{mz} \left( 1 + \left( 2\overline{\lambda}_z - 0.6 \right) \frac{N_{Ed}}{\chi_z N_{Rk} / \gamma_{M1}} \right) $ $ \leq C_{mz} \left( 1 + 1.4 \frac{N_{Ed}}{\chi_z N_{Rk} / \gamma_{M1}} \right) $			
k <sub>zz</sub>	RHS-sections	$\leq C_{mz} \left( 1 + 0.6 \frac{N_{Ed}}{\chi_z N_{Rk} / \gamma_{M1}} \right)$	$\begin{split} & C_{mz} \Bigg( 1 + \Big( \overline{\lambda}_z - 0.2 \Big) \frac{N_{Ed}}{\chi_z N_{Rk} / \gamma_{M1}} \Bigg) \\ & \leq C_{mz} \Bigg( 1 + 0.8 \frac{N_{Ed}}{\chi_z N_{Rk} / \gamma_{M1}} \Bigg) \end{split}$			

For I- and H-sections and rectangular hollow sections under axial compression and uniaxial bending  $M_{y,Ed}$  the coefficient  $k_{zy}$  may be  $k_{zy} = 0$ .

Termini ausiliari e fattori di momento saranno esplicitati nell'esempio che segue.

## 2 - Esempio numerico:

Si riporta di seguito un caso reale relativo ad una colonna di sostegno di una copertura come rappresentato nella seguente immagine:



Si vuole utilizzare una colonna IPE 600 in acciaio S 275

Altezza (distanza tra le estremità vincolate a torsione)

H = 599 cm

<u>c</u>	LASSIFICAZIONE	DELLA SEZ	IONE			
Rapporto larghezza / spessore :	anima	$d/t_w =$	42,83			
	ali sporgenti	c/tf =	4,21			
	elementi interni	c/t =	0,00	per sezione	e scatolare	
		presso-fless.			anima	
Rapp. limite larghezza/spessore anima :	classe 1	59,83		$\alpha_d =$	0,548	$= a_c / d$
asse neutro elastico = cm 28,826	classe 2	68,89	_	ψ <sub>d</sub> =	-0,913	$= \sigma_T / \sigma_C$
coefficiente di adattamento 0,987	classe 3	105,27		ψ <sub>y</sub> =	-0,92471	
			classe d	ell'anima	1	
		ali sporgenti		-	ali sporgenti	
Rapp. limite larghezza/spessore piattab.	classe 1	8,32		$\alpha_c =$	1,000	
asse neutro elastico = cm 0,000	classe 2	9,24		ψ <sub>c</sub> =	1,000	
coefficiente di adattamento 1,000	classe 3	12,73	_	ψ <sub>z</sub> =	1	
	ks =	0,43	classe pia	ttabanda	1	
CL	ASSE SEZIONE	1				

Sollecitazioni di progetto:

$$N_{x,Sd} = \frac{161,5}{161,5} \text{ kN}$$
 $M_{y,Sd} = \frac{75500}{161,5} \text{ kNcm}$ 

Coeff. sicurezza:	$\gamma_{M0} = \gamma_{M1} = 1$
Tensione di snervamento di progetto	$f_{yd} = 275 \text{ N/mm}^2$
Caratteristiche geometriche della sezione:	
Area	$A = 156 \text{ cm}^2$
modulo di resistenza elastico	$W_{el,y} = 3069 \text{ cm}^3$
	$W_{el,z} = 308 \text{ cm}^3$
modulo di resistenza plastico	$W_{pl,y} = 3512 \text{ cm}^3$
	$W_{pl,z} = 486 \text{ cm}^3$
Momento di inerzia flessionale massimo	$I_y = 92080 \text{ cm}^4$
Momento di inerzia flessionale minimo	$I_z = 3387 \text{ cm}^4$
Costante di ingobbamento	$I_{\rm W} = 2845827 \text{ cm}^6$

Resistenza plastica a compressione  $N_{pl,Rd} = A.f_{y,d} = 4290$ 

kN

Resistenza plastica a flessione  $M_{pl,y,Rd} = W_{pl} \cdot f_{y,d} =$ 

96580 kNcm

Momento di inerzia torsionale

<u>Parametri per la verifica di stabilità a presso-flessione</u> (validi per i 3 metodi):

lunghezze libere di inflessione  $L_{0y} = 599 \text{ cm}$ 

 $L_{0z} = 599 \text{ cm}$ 

 $I_{t} = 165 \text{ cm}^{4}$ 

Snellezze della colonna  $\lambda_y = 24,66$ 

 $\lambda_{z} = 128,55$ 

carico critico euleriano

$$N_{cr,y} = \frac{\pi^2 \cdot E \cdot I_y}{L_{0y}^2} = \frac{\pi^2 \cdot E \cdot A}{\lambda_y^2}$$

$$N_{cr.z} = \frac{\pi^2 \cdot E \cdot I_z}{L_{0z}^2} = \frac{\pi^2 \cdot E \cdot A}{\lambda_z^2}$$

$$N_{cr,y} = 53190 \text{ kN}$$

$$N_{cr,z} = 1956 \text{ kN}$$

snellezza adimensionale relativa

$$\overline{\lambda} = \sqrt{\frac{Af_y}{N_{cr}}} = \frac{L_{cr}}{i} \frac{1}{\lambda_1}$$

$$\lambda_{V} = 0.284$$

$$\lambda_{\rm Z} = 1,481$$

rapporto momenti di estremità

$$\psi_y = 0$$

tipo di vincolo delle estremità (pienamente efficace)

$$k = 0.5$$

$$k_{w} = 0.5$$

coefficienti di imperfezione

$$\alpha_y = 0.21$$

$$\alpha_z = 0.34$$

coefficienti di instabilità flessionale

$$\begin{split} & \phi_y = 0.5 \cdot \left[ 1 + \alpha \cdot \left( \overline{\lambda}_y - 0.2 \right) + \overline{\lambda}_y^2 \, \right] \\ & \phi_z = 0.5 \cdot \left[ 1 + \alpha \cdot \left( \overline{\lambda}_z - 0.2 \right) + \overline{\lambda}_z^2 \, \right] \end{split}$$

$$\phi_{V} = 0,5492$$

$$\phi_z = 1,8144$$

Coefficienti di riduzione per presso-flessione

$$\chi_{y} = \frac{1}{\phi_{y} + \left[\phi_{y}^{2} - \overline{\lambda}_{y}^{2}\right]^{0.5}}$$

$$\chi_{z} = \frac{1}{\phi_{z} + \left[\phi_{z}^{2} - \overline{\lambda}_{z}^{2}\right]^{0.5}}$$

$$\chi_{y} = 0.9812$$

$$\chi_{\rm z} = 0.3493$$

minimo valore del coefficiente di riduzione

$$\chi_{\min} = 0.3493$$

### 2.1 - Parametri per la verifica di stabilità a presso-flessione (validi per il metodo ENV 1993-1-1):

coefficiente di momento equivalente

(ricavato dalla fig. 5.5.3 della ENV 1993-1-1)

Diagramma del momento

Coefficiente di momento equivalente uniforme

 $\beta_{\mathsf{M}}$ 

Momenti all'estremità



$$\beta_{\rm M, \psi} = 1.8 - 0.7 \ \psi$$

coefficiente di momento equivalente

$$\beta_{M,v} = 1.8$$

coefficiente µ

$$\mu_y = \overline{\lambda}_y \cdot \left(2 \cdot \beta_{My} - 4\right) + \left[\frac{W_{pl,y} - W_{el,y}}{W_{el,y}}\right]$$

$$\mu_{V} = 0.031$$

Coefficiente di interazione N-M

$$k_y = 1 - \frac{\mu_y \cdot N_{Sd}}{\chi_y \cdot A \cdot f_y}$$

$$k_y = 0.999 < 1.5$$

## 2.2 - Parametri per la verifica di stabilità a flesso-torsione (validi per i 3 metodi):

momento critico elastico (espressione generale secondo ENV 1993-1-1)

$$M_{\rm cr} = C_1 \frac{\pi^2 E I_z}{(kL)^2} \left\{ \left[ \left( \frac{k}{k_w} \right)^2 \frac{I_w}{I_z} + \frac{(kL)^2 G I_t}{\pi^2 E I_z} + \left( C_2 z_g - C_3 z_j \right)^2 \right]^{0.5} - \left( C_2 z_g - C_3 z_j \right) \right\}$$

Per sezioni doppiamente simmetriche  $z_j = 0$  ( $z_j$  è definito di seguito)

$$M_{\rm cr} = C_1 \frac{\pi^2 E I_z}{(kL)^2} \left\{ \left[ \left( \frac{k}{k_w} \right)^2 \frac{I_w}{I_z} + \frac{(kL)^2 G I_t}{\pi^2 E I_z} + \left( C_2 z_g \right)^2 \right]^{0.5} - C_2 z_g \right\}$$

Per la condizione di carico di momenti agli estremi  $C_2 = 0$  (tab. F1.1 - ENV 1993-1-1)

$$M_{\rm cr} = C_1 \frac{\pi^2 E I_z}{(kL)^2} \left[ \left( \frac{k}{k_{\rm w}} \right)^2 \frac{I_{\rm w}}{I_z} + \frac{(kL)^2 G I_{\rm t}}{\pi^2 E I_z} \right]^{0.5}$$

Per z i si possono usare le seguenti equazioni approssimate:

quando  $\beta_f > 0.5$ :

$$z_i = 0.8 (2\beta_1 - 1) h_s/2$$

quando  $\beta_f < 0.5$ :

$$z_i = 1.0 (2\beta_f - 1) h_s/2$$

dove: 
$$\beta_f = \frac{I_{fc}}{I_{fc} + I_{ft}}$$

I f c è il momento di inerzia dell'ala in compressione rispetto all'asse minore della sezione;

If t è il momento di inerzia dell'ala in trazione rispetto all'asse minore della sezione;

h<sub>s</sub> è la distanza fra i centri di taglio delle ali.

Per il caso in esame deve quindi essere ricercato il solo coefficiente per l'instabilità laterale  $\mathbf{C_1}$  il quale può essere ricavato dalla tab. F1.1 della norma ENV 1993-1-1 per distribuzione del momento con  $\psi_V = 0$  e incastro delle estremità (k = 0,5).

Condizioni di carico	Diagramma del momento	Valori di	Valori dei coefficienti		
e di vincolo	flettente	k	C <sub>1</sub>	C <sub>2</sub>	<i>C</i> <sub>3</sub>
	<b>ψ</b> =0	1,0	1,879		0,939
M WM		0,7	2,092	-	1,473
\ <del></del>		0,5	2,150		2,150

Coefficiente per l'instabilità laterale

 $C_1 = 2,150$ 

Lunghezza tra i ritegni torsionali

 $L = L_T = 599 \text{ cm}$ 

Momento critico elastico

 $M_{cr} = 534848 \text{ kNcm}$ 

Snellezza adimensionale relativa

$$\overline{\lambda}_{LT} = \sqrt{\frac{W_{pLy} \cdot f_y}{M_{cr}}}$$

 $\lambda_{\text{LT}} = 0,4250$ 

Rapporto altezza/larghezza sezione

h/b = 2,73 > 2

Coefficiente di imperfezione per profilo laminato a I

- metodo secondo ENV 1993-1-1 (profilo laminato)

 $\alpha_{L,T} = 0,21$ 

- metodo secondo EN 1993-1-1 (profilo laminato a I; h/b>2)

 $\alpha_{LT} = 0.49$ 

coefficienti di instabilità flessionale

- metodo secondo ENV 1993-1-1 (profilo laminato)

$$\varphi_{LT} = 0.5 \cdot \left[1 + \alpha_{LT} \cdot \left(\overline{\lambda}_{LT} - 0.2\right) + \overline{\lambda}_{LT}^2\right]$$

 $\phi_{L,T} = 0.6139$ 

- metodo secondo EN 1993-1-1 (profilo laminato a I; h/b>2)

$$\Phi_{\text{LT}} = 0.5 \left| 1 + \alpha_{\text{LT}} \left( \overline{\lambda}_{\text{LT}} - \overline{\lambda}_{\text{LT},0} \right) + \beta \overline{\lambda}_{\text{LT}}^{2} \right|$$

$$\phi_{LT} = 0,5739$$

 $\overline{\lambda}_{LT.0} = 0.4$  (maximum value)

 $\beta = 0.75$  (minimum value)

Coefficiente di riduzione per flesso-torsione

- metodo secondo ENV 1993-1-1

$$\chi_{LT} = \frac{1}{\phi_{LT} + \left[\phi_{LT}^2 - \overline{\lambda}_{LT}^2\right]^{0.5}}$$

 $\chi_{LT} = 0,9461$ 

metodo secondo EN 1993-1-1

$$\chi_{\mathtt{LT}} = \frac{1}{\Phi_{\mathtt{LT}} + \sqrt{\Phi_{\mathtt{LT}}^2 - \beta \overline{\lambda}_{\mathtt{LT}}^2}} \ \ but \ \begin{cases} \chi_{\mathtt{LT}} \leq 1{,}0 \\ \chi_{\mathtt{LT}} \leq \frac{1}{\overline{\lambda}_{\mathtt{LT}}^2} \end{cases}$$

 $\chi_{L,T} = 0.9861$ 

2.3 - Parametri per la verifica di stabilità a flesso-torsione (validi per il metodo **ENV 1993-1-1**):

coefficiente di momento equivalente (ricavato dalla fig. 5.5.3 della ENV 1993-1-1) coefficiente di momento equivalente  $\beta_{\mathbf{MLT}} = 1,8$ 

coefficiente  $\mu_{L,T}$ 

$$\mu_{LT} = 0.15 \cdot \overline{\lambda}_z \cdot \beta_{M.LT} - 0.15 \le 0.90$$
 
$$\mu_{LT} = 0.250$$

Coefficiente di interazione N-M

$$k_{LT} = 1 - \frac{\mu_{LT} \cdot N_{Sd}}{\chi_z \cdot A \cdot f_y}$$

$$k_{LT} = 0.973 < 1$$

2.4 - <u>Parametri per la verifica di stabilità a flesso-torsione</u> (validi per il **metodo 1** e **metodo 2** della EN 1993-1-1):

fattore di correzione per distribuzione del momento tra i vincoli:

$$f=1-0.5(1-k_c)[1-2.0(\overline{\lambda}_{LT}-0.8)^2] \qquad \text{ but } f\leq 1.0$$
 Fattore di correzione  $k_c$  
$$k_c=0.7519$$

Table 6.6: Correction factors k<sub>c</sub>

Moment distribution	$k_{c}$
$\psi = 1$	1,0
$-1 \le \psi \le 1$	$\frac{1}{1,33-0,33\psi}$

fattore di correzione per distribuzione del momento tra i vincoli f = 0.9108

coefficiente di riduzione modificato

$$\chi_{\text{LT,mod}} = \frac{\chi_{\text{LT}}}{f}$$
 but  $\chi_{\text{LT,mod}} \le 1$   $\chi_{\text{LT,mod}} = 1,00$ 

#### 2.5 - Calcolo dei coefficienti di interazione N-M col metodo 1 della norma EN 1993-1-1

#### 2.5.1 - Termini ausiliari:

$$\mu_{y} = \frac{1 - \frac{N_{\text{Ed}}}{N_{\text{cr},y}}}{1 - \chi_{y} \, \frac{N_{\text{Ed}}}{N_{\text{cr},y}}} \label{eq:mu_y}$$

$$\mu_{\text{z}} = \frac{1 - \frac{N_{\text{Ed}}}{N_{\text{cr,z}}}}{1 - \chi_{\text{z}} \, \frac{N_{\text{Ed}}}{N_{\text{cr,z}}}}$$

$$\mu_{V} = 0,9999$$

$$\mu_{z} = 0.9447$$

$$W_y = \frac{W_{pl,y}}{W_{el,y}} \le 1.5$$

$$W_z = \frac{W_{pl,z}}{W_{el,z}} \le 1,5$$

$$w_V = 1,144$$

$$w_z = 1.5$$

$$n_{pl} = \frac{N_{Ed}}{N_{Rk} / \gamma_{M1}}$$

$$N_{Rk} = A_{eff} \cdot f_y$$

$$n_{pl} = 0.0376$$

$$a_{LT} = 1 - \frac{I_T}{I_y} \ge 0$$

$$a_{L,T} = 0,9982$$

## 2.5.2 - <u>Calcolo della forza critica elastica per instabilità torsionale</u> $(N_{cr,T})$

L'espressione e i dati per il calcolo della forza sono riportati nella norma EN 1993-1-3 per le sezioni piegate a freddo al punto 6.2.3 (5),(6),(7).

$$N_{\rm cr,T} = \frac{1}{i_0^2} \left( G I_{\rm t} + \frac{\pi^2 E I_{\rm w}}{l_{\rm T}^2} \right)$$

in cui 
$$i_0^2 = i_y^2 + i_z^2 + y_0^2 + z_0^2$$

$$i_0^2 = 611,97 \text{ cm}^2$$

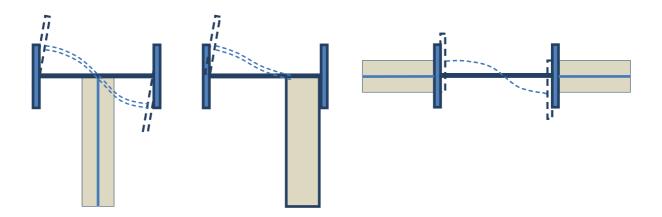
dove:  $i_V^{}$  e  $i_Z^{}$  sono i raggi di inerzia della sezione lorda intorno ai rispettivi assi y e z

 $\mathbf{y}_0$  e  $\mathbf{z}_0$  sono le coordinate del centro di taglio rispetto al baricentro della sezione lorda

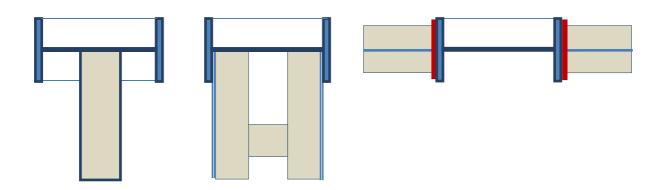
- per una sezione a doppia simmetria  $y_0 = 0$  e  $z_0 = 0$   $l_T$  è la lunghezza libera per instabilità torsionale (item 6.2.3 (9));
- per vincolo torsionale pienamente efficace  $l_T=0.7$  .  $L_T$  ( $L_T=$  distanza tra i vincoli torsionali)
- per vincolo torsionale parzialmente efficace  $I_T = L_T$

la definizione di  $l_T$  deve ovviamente essere congruente con la definizione dei fattori di lunghezza libera k e  $k_W$  per la tipologia di vincolo di estremità scelta. Di seguito sono rappresentati alcuni esempi di vincolo torsionale e di svergolamento parzialmente e pienamente efficaci riferiti alle estremità di una colonna a I.

- Connessioni capaci di produrre vincolo torsionale e di svergolamento parziale



- Connessioni capaci di produrre vincolo torsionale e di svergolamento significativo



lunghezza libera per instabilità torsionale con incastro alle estremità

$$l_T = 0.7 \cdot L_T = 419.3 \text{ cm}$$

forza critica elastica per instabilità torsionale

$$N_{cr.T} = 7665,5 \text{ kN}$$

Per sezione doppiamente simmetrica, assumendo  $N_{cr,TF} = N_{cr,T}$ 

$$N_{cr,T} < MIN [N_{cr,v}; N_{cr,z}]$$

$$N_{cr,T} = 1956,5 \text{ kN}$$

## $2.5.3 - \underline{\text{Calcolo della forza critica elastica per instabilità flesso-torsionale}} \; (N_{cr,TF})$

per sezioni simmetriche rispetto all'asse y-y ( $z_0 = 0$ ) si può assumere:

$$N_{\rm cr,TF} = \frac{N_{\rm cr,y}}{2 \, \beta} \left[ 1 + \frac{N_{\rm cr,T}}{N_{\rm cr,y}} - \sqrt{\left(1 - \frac{N_{\rm cr,T}}{N_{\rm cr,y}}\right)^2 + 4\left(\frac{y_{\rm o}}{i_{\rm o}}\right)^2 \frac{N_{\rm cr,T}}{N_{\rm cr,y}}} \right]$$

in cui 
$$\beta = 1 - (y_0 / i_0)^2$$

Per sezioni doppiamente simmetriche  $(y_0 = 0; z_0 = 0)$   $N_{cr,TF} = N_{cr,T}$  purchè

$$N_{cr,T} < MIN [N_{cr,y}; N_{cr,z}]$$

(item 6.2.3 (6) – EN 1993-1-3)

## 2.5.4 - Calcolo dei fattori Cmi,0

$$C_{mi,0} = 0.79 + 0.21\psi_i + 0.36(\psi_i - 0.33)\frac{N_{Ed}}{N_{cr.i}}$$

$$\psi_{V} = 0$$

$$C_{\text{my},0} = 0,7896$$

$$\psi_z = 0$$

$$C_{mz,0} = 0.7802$$

## 2.5.5 - Calcolo dei fattori C<sub>mi</sub>

$$\begin{split} & \text{If } \overline{\lambda}_0 \leq 0, 2\sqrt{C_1} \sqrt[4]{\left(1 - \frac{N_{\text{Ed}}}{N_{\text{cr,z}}}\right)} \left(1 - \frac{N_{\text{Ed}}}{N_{\text{cr,TF}}}\right) : & C_{\text{my}} = C_{\text{my,0}} \\ & C_{\text{mz}} = C_{\text{mz,0}} \\ & C_{\text{mLT}} = 1, 0 \end{split}$$
 
$$& C_{\text{mz}} = C_{\text{mz,0}} \\ & C_{\text{mLT}} = 1, 0 \end{split}$$
 
$$& C_{\text{my}} = C_{\text{my,0}} + \left(1 - C_{\text{my,0}}\right) \frac{\sqrt{\epsilon_y} a_{\text{LT}}}{1 + \sqrt{\epsilon_y} a_{\text{LT}}} \\ & C_{\text{mz}} = C_{\text{mz,0}} \\ & C_{\text{mz}} = C_{\text{mz,0}} \\ & C_{\text{mLT}} = C_{\text{my}}^2 \frac{a_{\text{LT}}}{\sqrt{\left(1 - \frac{N_{\text{Ed}}}{N_{\text{cr,z}}}\right) \left(1 - \frac{N_{\text{Ed}}}{N_{\text{cr,T}}}\right)}} \geq 1 \end{split}$$

Snellezza adimensionale per distribuzione uniforme del momento  $\lambda_0 = 0.6232$ 

Snellezza adimensionale limite  $\lambda_{0,lim} =$ 

$$0.2\sqrt{C_{1}}\sqrt[4]{\left(1-\frac{N_{Ed}}{N_{cr,z}}\right)\left(1-\frac{N_{Ed}}{N_{cr,TF}}\right)}$$
 
$$\lambda_{0,lim}=0.2809$$
 
$$C_{my}=0.9641$$
 
$$C_{mz}=0.7802$$
 
$$C_{mLT}=1.011>1$$

## 2.5.6 - Calcolo del fattore C<sub>yy</sub>

$$\begin{split} \mathbf{C}_{yy} &= 1 + \left(\mathbf{w}_{y} - 1\right) \!\! \left[ \!\! \left( 2 - \frac{1,6}{\mathbf{w}_{y}} \, \mathbf{C}_{nny}^{2} \, \overline{\lambda}_{max} - \frac{1,6}{\mathbf{w}_{y}} \, \mathbf{C}_{nny}^{2} \, \overline{\lambda}_{max}^{2} \right) \!\! \mathbf{n}_{pl} - \mathbf{b}_{LT} \, \right] \!\! \geq \! \frac{W_{el,y}}{W_{pl,y}} \\ \mathbf{b}_{LT} &= 0,5 \, \mathbf{a}_{LT} \, \overline{\lambda}_{0}^{2} \, \frac{\mathbf{M}_{y,Ed}}{\chi_{LT} \, \mathbf{M}_{pl,y,Rd}} \, \frac{\mathbf{M}_{z,Ed}}{\mathbf{M}_{pl,z,Rd}} \\ \mathbf{M}_{pl,z,Rd} &= W_{pl,y} \cdot \mathbf{f}_{y} / \gamma_{M0} \\ \end{split}$$

$$\begin{aligned} \mathbf{M}_{pl,z,Rd} &= \mathbf{W}_{pl,z} \cdot \mathbf{f}_y / \gamma_{M0} \\ &= \mathbf{M}_{pl,z,Rd} = \mathbf{13365} \text{ kNcm} \\ &= \mathbf{M}_{pl,z,Rd} = \mathbf{0} ; \ \mathbf{b}_{LT} = \mathbf{0} \quad \lambda_{max} = \mathbf{M} \mathbf{M} \mathbf{M} \mathbf{M}_{pl,z,Rd} = \mathbf{13365} \mathbf{k} \mathbf{N} \mathbf{M}_{pl,z,Rd} \\ &= \mathbf{M}_{pl,z,Rd} = \mathbf{M}$$

## 2.5.7 - Calcolo del fattore C<sub>VZ</sub>

$$\begin{split} C_{yz} &= 1 + \left(w_z - 1\right) \Bigg[ \Bigg( 2 - 14 \, \frac{C_{mz}^2 \, \overline{\lambda}_{max}^2}{w_z^5} \Bigg) \, n_{pl} - c_{LT} \Bigg] \ge 0.6 \sqrt{\frac{w_z}{w_y}} \, \frac{W_{el,z}}{W_{pl,z}} \\ c_{LT} &= 10 \, a_{LT} \, \frac{\overline{\lambda}_0^2}{5 + \overline{\lambda}_z^4} \, \frac{M_{y,Ed}}{C_{my} \, \chi_{LT} \, M_{pl,y,Rd}} \\ c_{LT} &= 0.3249 \end{split}$$

## 2.5.8 - Calcolo del fattore C

$$\begin{split} &C_{zy} = 1 + \left(w_y - 1\right) \Bigg[ \Bigg( 2 - 14 \, \frac{C_{my}^2 \, \overline{\lambda}_{max}^2}{w_y^5} \Bigg) \, n_{pl} - d_{LT} \Bigg] \ge 0, 6 \sqrt{\frac{w_y}{w_z}} \, \frac{W_{el,y}}{W_{pl,y}} \\ &d_{LT} = 2 \, a_{LT} \, \frac{\overline{\lambda}_0}{0, 1 + \overline{\lambda}_z^4} \, \frac{M_{y,Ed}}{C_{my} \, \chi_{LT} \, M_{pl,y,Rd}} \, \frac{M_{z,Ed}}{C_{mz} \, M_{pl,z,Rd}} \\ & \text{Essendo} \, M_{z,Ed} = 0 \; ; \; b_{LT} = 0 \quad \lambda_{max} = \text{MAX[} \, \lambda_y \; ; \; \lambda_z \, ] = 1,481 \qquad C_{zy} = \; \textbf{0,9318} \end{split}$$

## 2.5.9 - Calcolo del fattore C<sub>ZZ</sub>

$$C_{zz} = 1 + \left(w_{z} - 1\right) \left[ \left(2 - \frac{1.6}{w_{z}} C_{mz}^{2} \ \overline{\lambda}_{max} - \frac{1.6}{w_{z}} C_{mz}^{2} \ \overline{\lambda}_{max}^{2} \right) n_{pl} - e_{LT} \right] \ge \frac{W_{el,z}}{W_{pl,z}}$$

$$e_{LT} = 1,7 \ a_{LT} \frac{\overline{\lambda}_0}{0,1 + \overline{\lambda}_z^4} \frac{M_{y,Ed}}{C_{my} \ \chi_{LT} \ M_{pl,y,Rd}}$$

$$e_{LT} = 0,1746$$

$$C_{ZZ} = 0,9054$$

## 2.5.10 - Calcolo dei fattori di interazione per sezione di classe 1:

fattore k<sub>yy</sub>:

$$C_{my}C_{mLT}\frac{\mu_y}{1\!-\!\frac{N_{\text{Ed}}}{N_{\text{cr},y}}}\frac{1}{C_{yy}}$$

 $k_{yy} = 0.993$ 

fattore k<sub>vz</sub>:

$$C_{mz} \frac{\mu_{y}}{1 - \frac{N_{Ed}}{N_{cr,z}}} \frac{1}{C_{yz}} 0.6 \sqrt{\frac{w_{z}}{w_{y}}}$$

 $k_{VZ} = 0.7048$ 

fattore k<sub>zy</sub>:

$$C_{my}C_{mLT} \frac{\mu_{z}}{1 - \frac{N_{Ed}}{N_{cr,y}}} \frac{1}{C_{zy}} 0.6 \sqrt{\frac{w_{y}}{w_{z}}}$$

 $k_{zy} = 0.5196$ 

fattore k<sub>zz</sub>:

$$C_{mz} \frac{\mu_z}{1 - \frac{N_{Ed}}{N_{cr,z}}} \frac{1}{C_{zz}}$$

 $k_{ZZ} = 0.8873$ 

#### 2.6 - Calcolo dei coefficienti di interazione N-M col metodo 2 della norma EN 1993-1-1

La condizione imposta ai vincoli di estremità consente di evitare l'instabilità per svergolamento (  $sway\ buckling\ mode$ ) e la deformazione torsionale ( $torsional\ deformation$ ). Nel primo caso i valori di  $C_{my}$  ( $C_{mz}$ ) possono essere assunti < 0,9; nel secondo caso il fattore di interazione  $k_{zy}$  può essere calcolato per il caso di elemento " $non\ suscettibile\ di\ deformazione\ torsionale"$ 

## 2.6.1 - <u>Calcolo dei fattori</u> $C_{my}$ , $C_{mz}$ , $C_{mLT}$ per distribuzione lineare dei momenti:

Moment diagram	ranga	$C_{my}$ and $C_{mz}$ and $C_{mLT}$			
Woment diagram	range	uniform loading	concentrated load		
М ψΜ	$-1 \le \psi \le 1$	0,6 + 0,	$4\psi \ge 0,4$		

Per 
$$\psi_y = 0$$
  $C_{my} = C_{mLT} = 0.6 < 0.9$   $C_{mz} = 0.6 < 0.9$ 

## 2.6.2 - Calcolo dei fattori di interazione per sezione di classe 1:

fattore k<sub>yy</sub>:

$$\begin{split} &C_{my}\!\!\left(1\!+\!\left(\!\overline{\lambda}_y-0,\!2\right)\!\!\frac{N_{\scriptscriptstyle Ed}}{\chi_yN_{\scriptscriptstyle Rk}\,/\gamma_{\scriptscriptstyle M1}}\right) \\ &\leq C_{my}\!\!\left(1\!+0,\!8\frac{N_{\scriptscriptstyle Ed}}{\chi_yN_{\scriptscriptstyle Rk}\,/\gamma_{\scriptscriptstyle M1}}\right) \end{split}$$

$$k_{yy,lim} = 0.6184$$

$$k_{yy} = 0,6019 < 0,6184$$

fattore k<sub>zz</sub>

$$\begin{split} & C_{mz} \!\! \left( 1 \! + \! \left( \! 2 \overline{\lambda}_z - 0.6 \right) \! \! \frac{N_{Ed}}{\chi_z N_{Rk} \, / \gamma_{M1}} \right) \\ & \leq C_{mz} \!\! \left( 1 \! + \! 1.4 \frac{N_{Ed}}{\chi_z N_{Rk} \, / \gamma_{M1}} \right) \end{split}$$

$$k_{zz,lim} = 0,6905$$

$$k_{ZZ} = 0.6905$$

fattore k<sub>yz</sub>:

$$k_{yz} = 0.6 \cdot k_{zz}$$

$$k_{VZ} = 0.4143$$

fattore k<sub>zy</sub>:

$$k_{yy} = 0.6 \cdot k_{yy}$$

$$k_{ZV} = 0.3612$$

per elementi "suscettibili di deformazione torsionale" il valore di  $k_{ZY}$  per sezioni di classe  $\leq$  2 è dato dalle seguenti espressioni (tab. B.2 EN 1993-1-1 allegato B)

$$\begin{split} & \left[1 - \frac{0.1\overline{\lambda}_{z}}{\left(C_{mLT} - 0.25\right)} \frac{N_{Ed}}{\chi_{z} N_{Rk} / \gamma_{M1}}\right] \\ \geq & \left[1 - \frac{0.1}{\left(C_{mLT} - 0.25\right)} \frac{N_{Ed}}{\chi_{z} N_{Rk} / \gamma_{M1}}\right] \end{split}$$

for 
$$\overline{\lambda}_z < 0.4$$
:

$$k_{zy} = 0.6 + \overline{\lambda}_z \le 1 - \frac{0.1\overline{\lambda}_z}{\left(C_{mLT} - 0.25\right)} \frac{N_{Ed}}{\chi_z N_{Rk} / \gamma_{M1}}$$

Essendo 
$$\lambda_z = 1,481 > 0,4$$

$$k_{zv} = 0.9692$$

#### 2.7 - verifiche di stabilità della colonna

Di seguito sono riportate le verifiche di stabilità eseguite con i 3 metodi citati al punto 1 di questo articolo a parità di coefficiente di sicurezza  $\gamma_{M1} = 1$ 

#### 2.7.1 – verifica secondo ENV 1993-1-1

- verifica di stabilità per presso-flessione:

- verifica di stabilità per flesso-torsione:

$$[N_{Ed}/(\chi_z.A) + k_{LT}.(M_{y.Ed} + N_{Ed}.e_{Ny})/(\chi_{LT}.W_y) + k_{z}.(M_{z.Ed} + N_{Ed}.e_{Nz})/W_z]/f_d = 0,912 < 1$$

### 2.7.2 – verifica secondo EN 1993-1-1 – **metodo 1**

- verifica di stabilità per presso-flessione:

$$[N_{Ed}/(\chi_y.A) + k_{yy}.(M_{y.Ed}+N_{Ed}.e_{Ny})/(\chi_{LT}.W_y) + k_{yz}.(M_{z.Ed}+N_{Ed}.e_{Nz})/W_z] / f_d = 0,815 < 1$$

- verifica di stabilità per flesso-torsione:

$$[N_{Ed}/(\chi_z.A) + k_{zy}.(M_{y.Ed}+N_{Ed}.e_{Ny})/(\chi_{LT}.W_y) + k_{zz}.(M_{z.Ed}+N_{Ed}.e_{Nz})/W_z] / f_d = 0,514 < 1$$

### 2.7.3 – <u>verifica secondo EN 1993-1-1 – **metodo 2**</u>

- verifica di stabilità per presso-flessione:

$$[N_{Ed}/(\chi_y.A) + k_{yy}.(M_{y.Ed}+N_{Ed}.e_{Ny})/(\chi_{LT}.W_y) + k_{yz}.(M_{z.Ed}+N_{Ed}.e_{Nz})/W_z]/f_d = 0,509 < 1$$

- verifica di stabilità per flesso-torsione (trascurando la deformabilità a torsione):

$$[N_{Ed}/(\chi_z.A) + k_{zy}.(M_{y.Ed}+N_{Ed}.e_{Ny})/(\chi_{LT}.W_y) + k_{zz}.(M_{z.Ed}+N_{Ed}.e_{Nz})/W_z] / f_d = 0,390 < 1$$

Se si considera l'elemento "suscettibile di deformazione torsionale" il risultato della verifica (a parità di condizioni di vincolo delle estremità) sarebbe la seguente:

$$[N_{Ed}/(\chi_z.A) + k_{zy}.(M_{y.Ed}+N_{Ed}.e_{Ny})/(\chi_{LT}.W_y) + k_{zz}.(M_{z.Ed}+N_{Ed}.e_{Nz})/W_z]/f_d = 0,865 < 1$$

che corrisponde ad assumere un vincolo parzialmente resistente a torsione e svergolamento con fattori di lunghezza libera k=0,7 e  $k_{_{Y\!\!M}}=0,7$ 

Si tenga infine presente che in calce alla tabella B.1 della norma EN 1993-1-1 è riportata la seguente nota:

For I- and H-sections and rectangular hollow sections under axial compression and uniaxial bending  $M_{y,Ed}$  the coefficient  $k_{zy}$  may be  $k_{zy} = 0$ .

Ovvero: per sezioni a I (IPE in questo esempio) soggette a carico assiale di compressione N e momento uniassiale  $M_{V,Ed}$ ,  $k_{ZV}$  può essere assunto pari a 0.

Ciò significa che il rapporto tensionale di verifica darebbe il seguente risultato:

$$[N_{Ed}/(\chi_z.A) + k_{zy}.(M_{y.Ed}+N_{Ed}.e_{Ny})/(\chi_{LT}.W_y) + k_{zz}.(M_{z.Ed}+N_{Ed}.e_{Nz})/W_z]/f_d = 0,108 < 1$$

#### 2.7.4 – <u>verifica secondo NTC 2008 e confronto con le norme europee</u>

La norma nazionale propone una sola espressione del momento critico elastico valida per sezioni a I o H a doppia simmetria, caricate nel baricentro e con rotazione laterale e distorsione libere alle estremità (item C4.2.4.1.3.2)

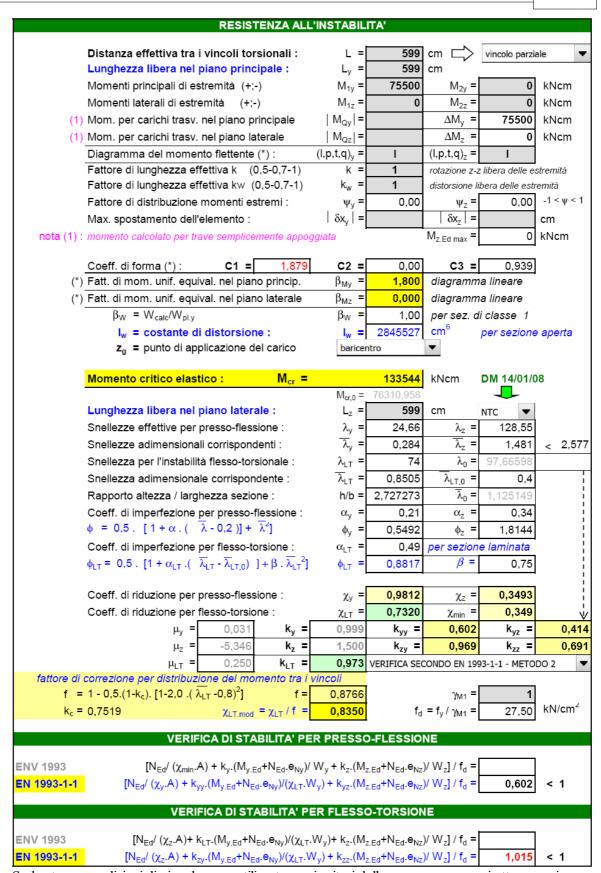
$$M_{cr} = \psi \cdot \frac{\pi}{L_{cr}} \cdot \sqrt{EJ_{y} \cdot GJ_{T}} \cdot \sqrt{1 + \left(\frac{\pi}{L_{cr}}\right)^{2} \cdot \frac{EJ_{\omega}}{GJ_{T}}}$$

$$M_{cr} = 133544 \text{ kNcm}$$

Il metodo di calcolo proposto dalla norma nazionale (denominato **metodo B**) coincide col **metodo 2** della norma europea EN 1993-1-1. I coefficienti di interazione  $k_{yy}$ ,  $k_{yz}$ ,  $k_{zy}$  e  $k_{zz}$  sono dati nella Tabella C4.2.IV, per le membrature a sezione chiusa e per quelle a sezione aperta vincolate a torsione, e nella Tabella C4.2.V per le membrature a sezione aperta non vincolate a torsione. Una ulteriore precisazione, ripresa dalla norma europea, stabilisce che: "per elementi con modo instabile per traslazione dei piani, per i coefficienti  $C_{my}$  e  $C_{mz}$  si deve assumere  $C_{my}$ =0,9 o  $C_{mz}$ =0,9, rispettivamente". Questa opzione è interpretata dal programma "PrefledevEC3" come effetto del secondo ordine e può essere attivata su richiesta quando la snellezza equivalente massima tra  $\lambda_v$  e  $\lambda_z$  supera la snellezza equivalente limite data da:

$$\lambda_{lim} = 0.5 \cdot [A.f_{y}/N_{Ed}]^{0.5}$$

Nelle condizioni di vincolo sopradette la verifica di stabilità in base alla norma nazionale NTC 2008 è riportata nel seguente foglio di calcolo estratto dal programma "PrefledevEC3" da cui si evince che, a parità di coefficiente di sicurezza  $\gamma_{M1} = 1$ , la verifica a **flesso-torsione** non è soddisfatta.



Se le stesse condizioni di vincolo sono utilizzate per i criteri delle norme europee si ottengono i seguenti risultati:

Secondo ENV 1993-1-1:

VERIFICA DI STABILITA' PER PRESSO-FLESSIONE							
	VERIFICA DI STABILITA' PER FLESSO-TORSIONE						
ENV 1993 EN 1993-1-1	$ [N_{Ed}/(\chi_z.A) + k_{LT}.(M_{y.Ed} + N_{Ed}.e_{Ny})/(\chi_{LT}.W_y) + k_z.(M_{z.Ed} + N_{Ed}.e_{Nz})/W_z] / f_d =                                  $						

Secondo EN 1993-1-1 – metodo 2:



Confrontando quest'ultimo caso con quello della norma NTC 2008 si nota la convergenza dei risultati delle verifiche e le differenze sono dovute ad una diversa valutazione del momento critico elastico che, secondo la norma EN 1993-1-1, per le stesse condizioni di vincolo utilizzate nella NTC 2008, è dato dalla seguente espressione ricavata dall'appendice F della norma sperimentale ENV 1993-1-1:

$$M_{\rm cr} = C_1 \frac{\pi^2 E I_z}{(kL)^2} \left[ \left( \frac{k}{k_{\rm w}} \right)^2 \frac{I_{\rm w}}{I_z} + \frac{(kL)^2 G I_{\rm t}}{\pi^2 E I_z} \right]^{0.5}$$

$$M_{\rm cr} = 143388 \text{ kNcm}$$

Se infine si vuole applicare il DAN (documento di applicazione nazionale) per l'uso della norma EN 1993-1-1 la verifica di stabilità produrrebbe i seguenti risultati a parità di condizioni di vincolo e coefficiente di sicurezza.

Secondo DAN-EC3 – metodo 2:



## 1.4 Considerazioni finali

In queste condizioni di grande variabilità di risultati, ragionando in termini di maggior sicurezza, appare opportuno usare il criterio della norma sperimentale ENV 1993-1-1 piuttosto che addentrarsi in sofisticati calcoli di coefficienti mutuamente interconnessi al solo fine di ricercare la migliore interazione N-M di cui non si riesce a percepire il significato fisico.

Il voler considerare tutte le possibili variabili che portano alla instabilità di un elemento presso-flesso può portare a situazioni paradossali come quella conseguente alla nota in calce alla tabella B.1 della norma EN 1993-1-1. Inoltre individuare se e come un vincolo di estremità sia parzialmente efficace agli effetti della torsione e dello svergolamento appare molto difficile nella realtà delle costruzioni e una scelta impropria può portare a situazioni di pericolo per la stabilità globale dell'opera.

In conclusione di questo articolo si riportano in una tabella comparativa i risultati ottenuti dai vari criteri di verifica per varie condizioni di vincolo della colonna in oggetto considerando i coefficienti di sicurezza consigliati dalle singole norme con riferimento ad un progetto reale ovvero:

NORMA	Coeff. di sicurezza	ESTREMITA' INCASTRATE		ESTREMITA' PARZIALMENTE VINCOLATE		EST REMIT A' LIBERE	
	<sup>γ</sup> M 1	Presso- flessione	Flesso- torsione	Presso- flessione	Flesso- torsione	Presso- flessione	Flesso- torsione
ENV 1993-1-1	1,1	0,977	1,003	0,977	1,051	0,977	1,186
EN 1993-1-1 metodo 1	1	0,815	0,514	0,815	0,514	0,944	0,582
EN 1993-1-1 metodo 2	1	0,509	0,390	0,509	0,865	0,588	0,992
NTC 2008 metodo B	1,05					0,632	1,064
DAN – EC3 metodo 1	1,05	0,881	0,554	0,949	0,590	1,141	0,691
DAN – EC3 metodo 2	1,05	0,549	0,419	0,591	0,998	0,707	1,185

Come si può notare l'incongruenza maggiore si ha tra il metodo 1 e il metodo 2 della norma EN 1993-1-1 dove i risultati delle verifiche non sono neppure confrontabili prevalendo in un caso l'istabilità flessionale e nell'altro l'instabilità torsionale.

Le NTC evidenziano il prevalere dell'instabilità torsionale nel caso di estremità libere da vincoli di flessione laterale e di distorsione in sintonia con il metodo 2 della norma EN 1993-1-1

Il risultato più corretto sembra essere fornito dalla norma sperimentale ENV 1993-1-1 in cui si evidenzia il prevalere dell'instabilità torsionale crescente con la riduzione dell'efficacia dei vincoli di estremità.